JOOLA®

CHAMPIONS
CHOICE

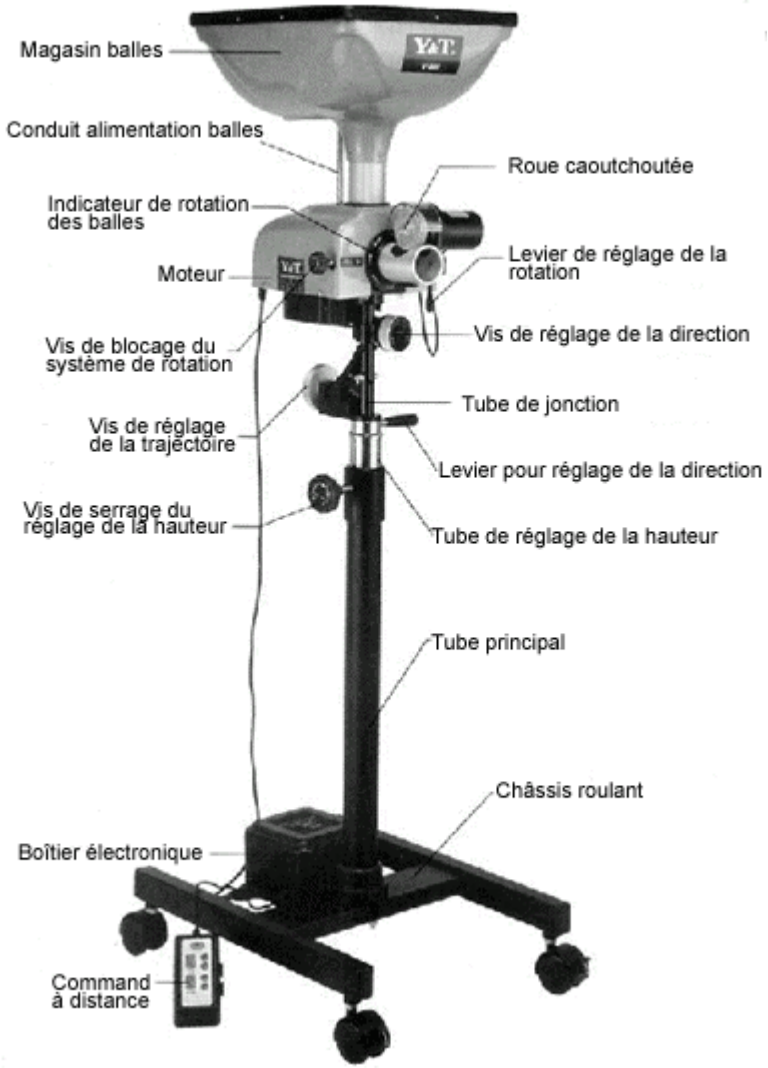
Robot COMPACT

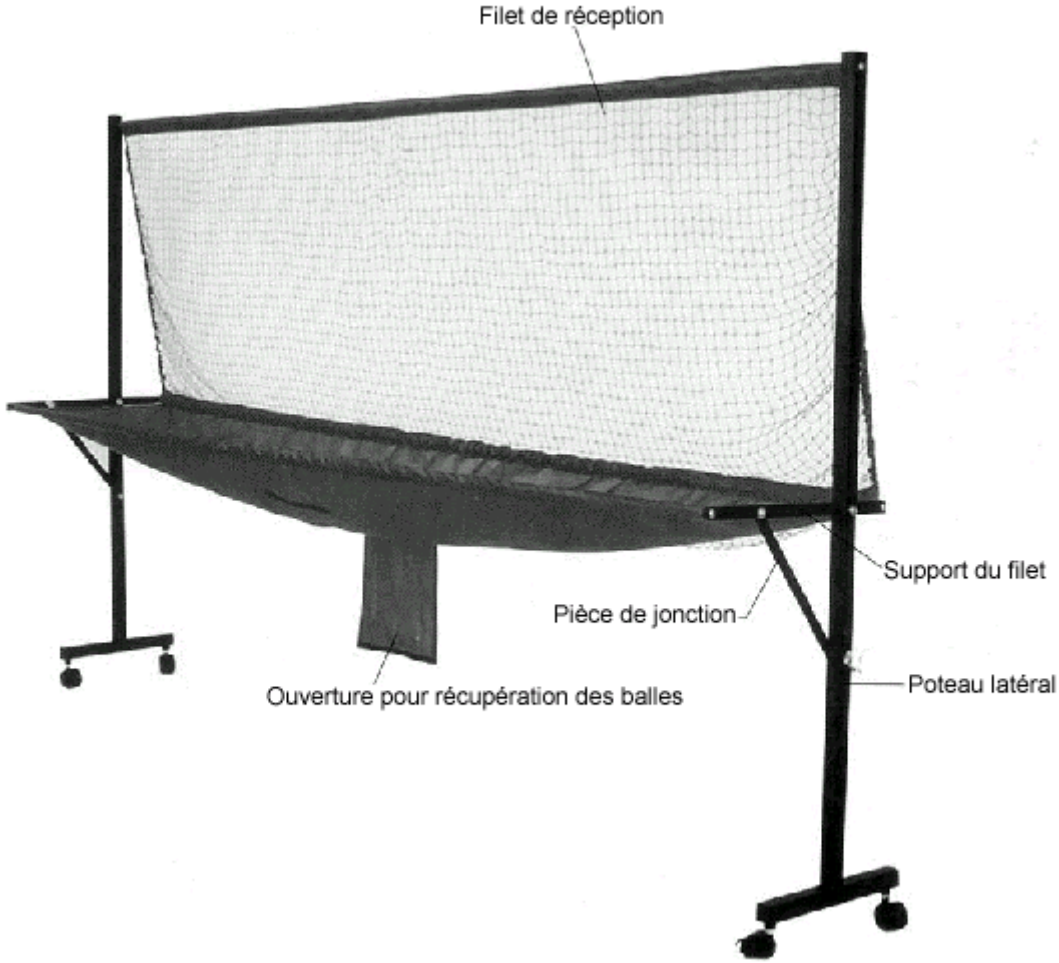
MODE D'EMPLOI

A lire impérativement avant la mise en service

Avant la première mise en service	Mise en place du robot et du filet de récupération	Page 2
	Désignation des pièces	Page 3
	Montage du robot	Page 4
	Montage du filet de récupération	Page 5
	Branchements électriques	Page 6
Aide au montage	Utilisation optimale du robot	Page 6
Réglages des fonctions	Réglage du type de frappes	Page 7
	Réglage de la hauteur	Page 7
	Réglage de la vitesse	Page 8
	Réglage de la fréquence	Page 8
	Réglage de l'oscillateur	Page 8
	Réglage des rotations (effets)	Page 8
Remarques et disfonctionnements	Capacité du magasin de balles	Page 9
	Remplacement de la roulette caoutchoutée	Page 9
	Protection du boîtier électronique et de commande à distance	Page 9
	Disfonctionnements et remèdes	Page 10

Mise en place du robot et du filet de récupération


Magasin balles
Conduit alimentation balles
Roue caoutchoutée
Indicateur de rotation des balles
Levier de réglage de la rotation
Moteur
Vis de réglage de la direction
Vis de blocage du système de rotation
Tube de jonction
Vis de réglage de la trajectoire
Levier pour réglage de la direction
Vis de serrage du réglage de la hauteur
Tube de réglage de la hauteur
Tube principal
Châssis roulant
Boîtier électronique
Command à distance



Désignation des pièces

Châssis roulant

Tube principal

Vis pour assemblage châssis et tube

Moteur

Boîtier électronique

Support pour commande à distance

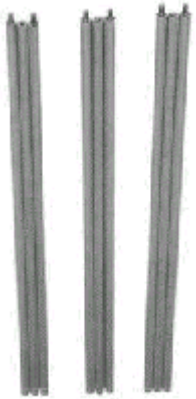
Écrou de fixation du boîtier électronique

Levier pour réglage en hauteur

Clés de serrage 1

Tournevis

Filet de réception des balles



Supports du filet

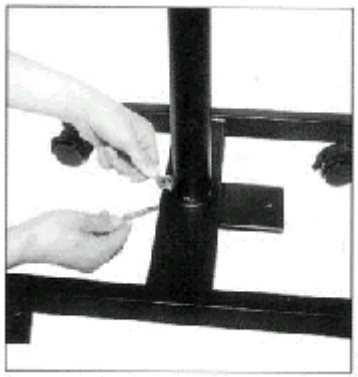
Supports supérieurs du filet

Vis

Tournevis 2

Clé de serrage 2

Montage du robot



1. Mise en place du tube principal

2. Tirer le cache vers le bas

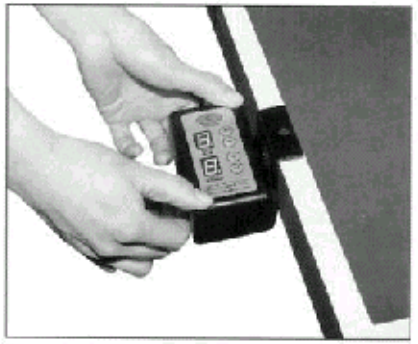
3. Mise en place du boîtier électronique sur le châssis, passer la vis dans l'ouverture prévue à cet effet, puis serrer

4. Insérer le moteur dans le tube principal

5. du levier de réglage en hauteur en utilisant la clé fournie

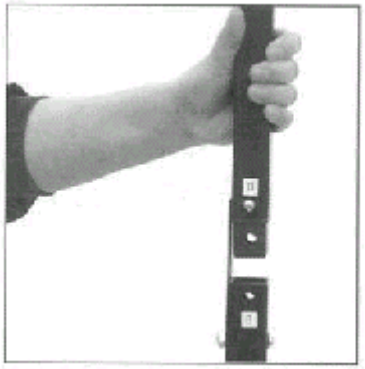
6. Brancher la bonne extrémité du câble d'un côté sur la commande à distance, de l'autre côté sur le boîtier électronique et fixer le avec les 2 vis fournies.

7. Mettre en place le support de la commande à distance, selon votre vœu soit sur la ligne de fond, soit sur l'un des côtés latéraux.



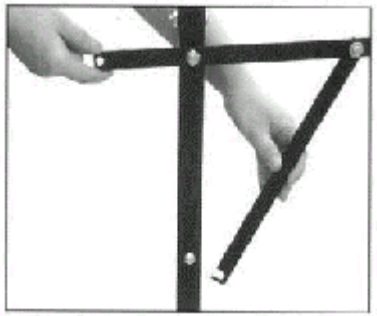
8. Introduire la commande à distance dans l'emplacement du support prévu à cet effet

Montage du filet de récupération des balles



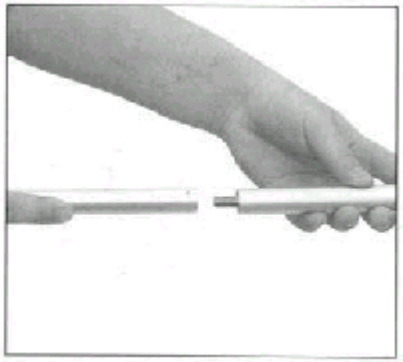
1. Monter les poteaux en respectant la numérotation

2. Fixer les pièces entre elles à l'aide des vis fournies

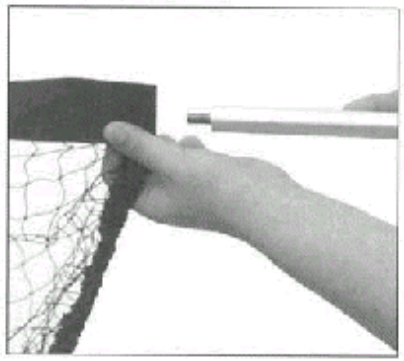


3. Monter les supports du filet sur les poteaux

4. Le montage sur les 2 poteaux doit être symétrique



5. Assembler les éléments du tube de fixation du filet supérieur



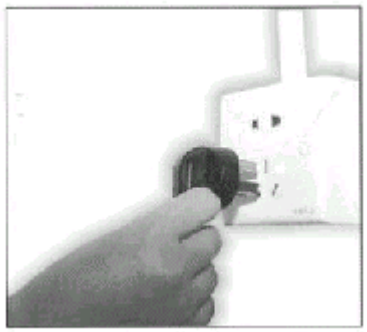
6. Faire glisser l'ensemble dans les 3 supports du filet

7. Fixer les extrémités du filet sur les poteaux

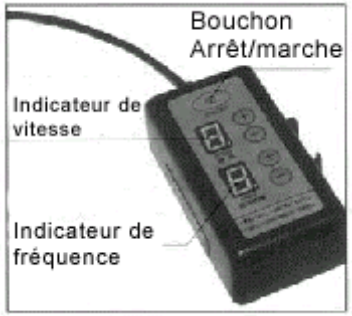
8. Sous le filet se situe l'ouverture de récupération des balles

Alimentation électrique et prise de courant

220 V alternatif 50 Hz/60 Hz 100 Watt Assurez-vous du bon câblage entre le boîtier et la prise de courant. Retirer la prise après utilisation.

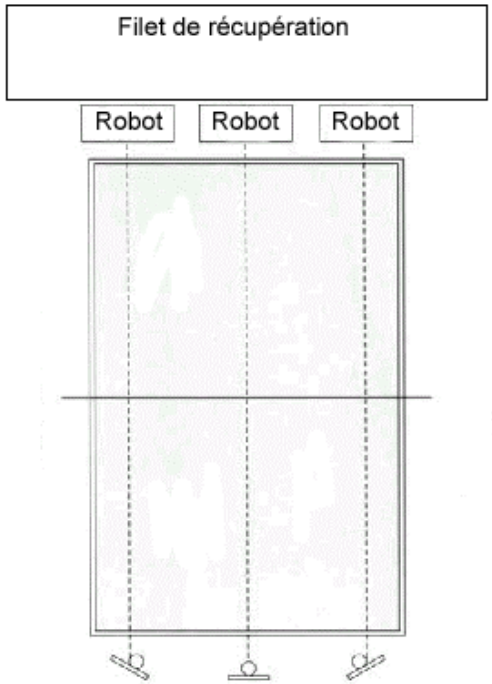


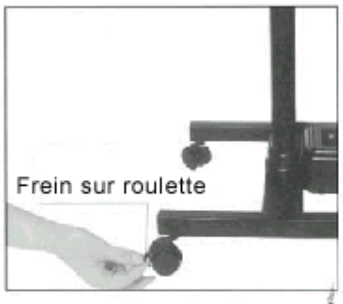
Mettre l'appareil sous tension en appuyant sur la touche On / Off et inversement. L'éclairage des boutons digitaux indique que l'appareil est sous tension. Si après de nombreuses utilisations ce n'est plus le cas, vérifier si les prises sont bien emboîtées.



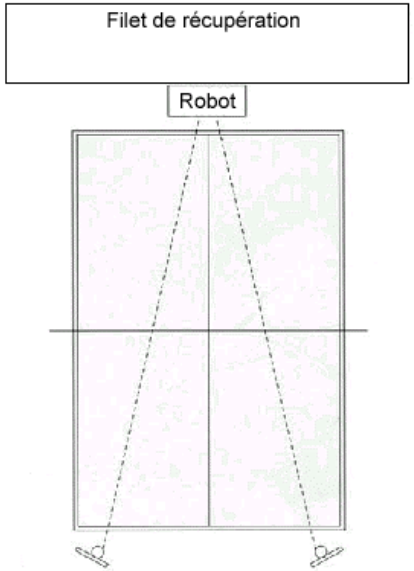
Utilisation optimale du robot

Après avoir libéré le frein situé sur l'une des roue du châssis, vous pouvez placer le robot à l'endroit choisi. Une fois la position désirée obtenue, serrer le frein.



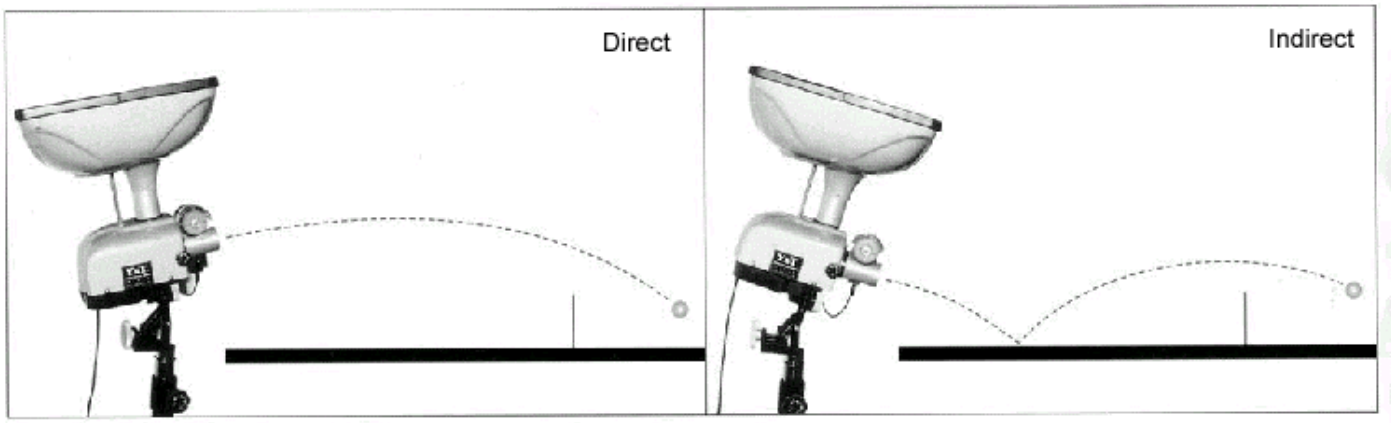


Pour l'utilisation du robot avec des balles visant l'un côté puis l'autre, il est préférable de placer le robot au centre.



Réglage du type de frappe

La balle peut être envoyée directement dans le champ adverse ou indirectement (services). La vitesse et la rotation sont plus grandes dans les frappes directes. Le réglage se fait à l'aide de la vis



Réglage de la trajectoire

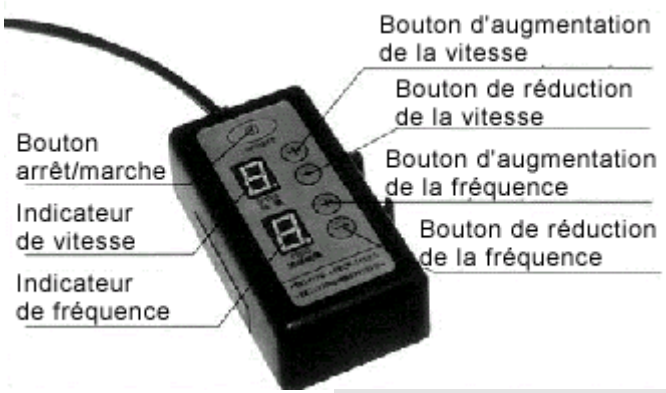
Le réglage de la trajectoire se fait en actionnant la vis de trajectoire. La trajectoire est également fonction de l'éloignement du robot du bord de la table ainsi que de la hauteur retenue.

Réglage de la hauteur du robot

Maintenir le levier de réglage de la hauteur avec la main gauche tandis qu'avec la main droite on déserre la vis de réglage en hauteur Choisissez la hauteur désirée puis reserrer la vis.

Réglage de la vitesse

Le réglage de la vitesse se fait sur le bouton de la commande à distance. Il existe 9 niveaux, 1 étant le plus lent, 9 le plus rapide. Régler la vitesse à votre convenance. La commande à distance dispose d'une mémoire qui enregistre les derniers niveaux de vitesse et de fréquence avant l'arrêt et la restitue lors d'une nouvelle mise sous tension.

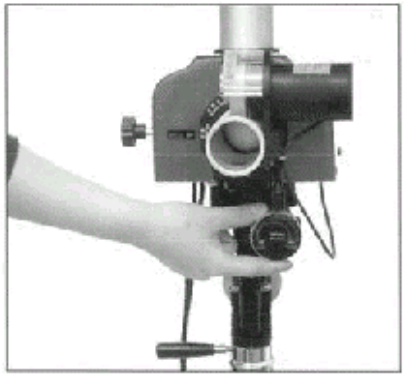

Bouton d'augmentation de la vitesse
Bouton de réduction de la vitesse
Bouton d'augmentation de la fréquence
Bouton de réduction de la fréquence
Bouton arrêt/marche
Indicateur de vitesse
Indicateur de fréquence

Réglage de la fréquence

Le réglage de la fréquence se fait à l'aide des 2 boutons situés sur la commande à distance. Ici également il existe 9 niveaux 1 étant le plus faible avec environ 25 balles par minute. 9 étant le plus élevé avec environ

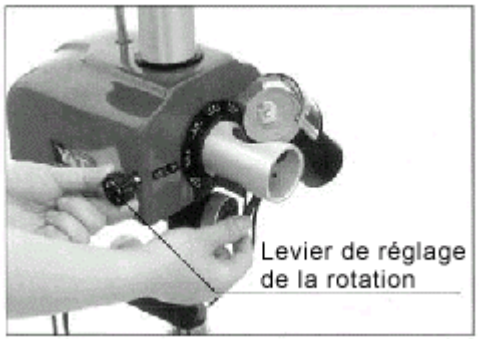
Réglage de l'oscillateur

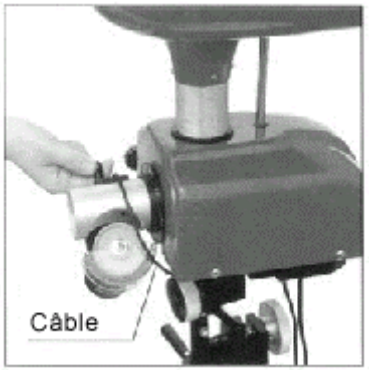
L'oscillateur se règle à l'aide de la vis de direction. L'angle augmente si les balles tournent dans le sens des aiguilles d'une montre et se réduit dans le sens inverse.



Réglage de la rotation des balles (effets)

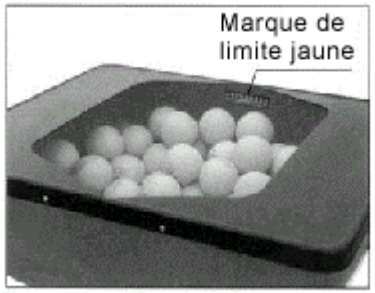
Deserrer le levier de réglage de la rotation pour pouvoir modifier la rotation. Tournerdans le sens désiré selon les indications figurant sur le moteur. Choisir la valeur puis serrer la vis de réglage. Le moteur peut être tourné de 180°.





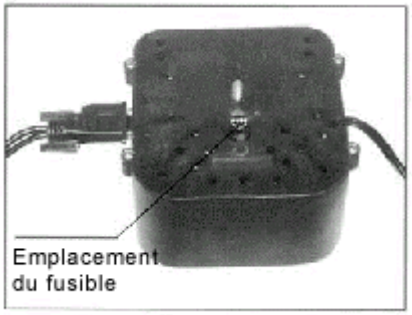
Magasin de balles

Le magasin de balles peut contenir jusqu'à 150 balles de Ø 40 mm. La quantité maximale de balles dans le magasin ne doit pas dépasser la limite jaune indiquée. Ne pas introduire d'autres éléments que des balles dans le magasin, cela pourrait endommager l'appareil.



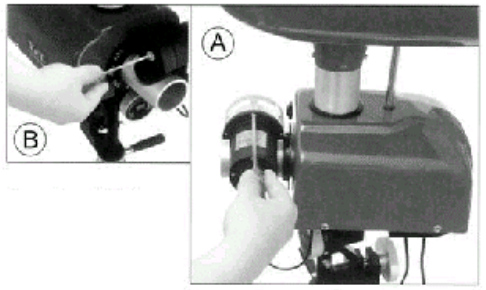
Protection du boîtier électronique et de la commande à distance

Le boîtier électronique et la commande à distance sont le cœur du robot. Veiller à éviter de trop grandes secousses et les tenir à l'écart de l'humidité. Au dos du boîtier électronique se trouve un fusible qui protège automatiquement l'appareil contre les surtensions. Si c'est le cas, remplacer le fusible.



Remplacement de la roulette caoutchoutée

La roulette caoutchoutée est prévue pour plus de 5000 heures d'utilisation. Après une longue durée d'utilisation elle doit être remplacée. Pour changer la roulette, enlever d'abord la protection puis dévisser la vis serrant sur l 'axe en tournant dans le sens inverse des aiguilles



Protection du robot

Le robot doit rester propre. Avant nettoyage débrancher l'alimentation électrique. Après une longue utilisation passer un chiffon humide sur la roulette caoutchoutée. Pour éviter la rouille des pièces métalliques, les nettoyeravec un chiffon sec.

Disfonctionnement	*Origines possibles des disfonctionnements*	*Remèdes*	*Remarques*
Le moteur ne fonctionne pas	- Le courant n'est pas bien branché - Le boîtier el la commande à distance ne sont pas branchés correctement - aucun bouton de la commande à distance n'est employé - La commande à distance ne fonctionne plus suite à de fortes secousses	- vérifier que le courant est bien branché - vérifier la liaison entre le boîtier et la commande à distance - Enfoncer un bouton jusqu'à ce que l'éclairage digital apparaisse - remplacer le boitier électronique	
Le moteur tourne, mais aucune balle n'est éjectée	- le système d'entrainement des balles dans le magasin est bloqué - Le tube d'alimentation des balles est obstrué par un corps étranger	- débloquer le système - enlever le corps étranger (voir figure 1)	
La vitesse et la fréquence ne peuvent plus être réglées	- la commande à distance ne fonctionne pas - Le câble de liaison avec le moteur n'est pas en bonne place	- arrêter l'appareil pendant 5 minutes, puis réessayer	
Le positionnement du robot ne peut pas se régler	- Le ressort du système de positionnement est défectueux	- Positionner correctement le ressort ou bien changez le	
2 balles sont ejectées en même temps	Le ressort est défectueux. Le ressort de pression est distendu suite à une utilisation normale.	- Remplacer le ressort - Remplacer le ressort de pression (voir figure 2)	

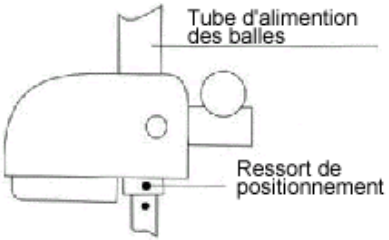


Figure 1

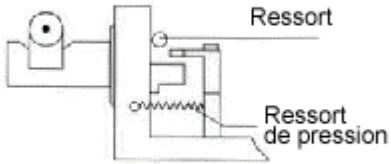


Figure 2